Преобразователь частоты

среднего напряжения

Инструкция оператора

Благодарим Вас за приобретение нашего продукта!

Пожалуйста, внимательно прочитайте эту инструкцию перед использованием (установкой, эксплуатацией, обслуживанием, проверкой и т. д.) изделия после его доставки.

Текущее техническое обслуживание и проверка, а также анализ и обработка при обнаружении ошибок также требуют использования этой инструкции, пожалуйста, храните ее должным образом.

Руководство по эксплуатации преобразователя частоты среднего напряжения, версия

Nº: V1.0.0.

Примечание: характеристики этого продукта могут быть изменены без предварительного уведомления в связи с техническими улучшениями.

Содержание

| 1. ОСНОВНЫЕ ОКНА УПРАВЛЕНИЯ И НАСТРОЙКИ ЧАСТОТНОГО ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ |
|--|
| (HMI) |
| 1.1 Вход в систему |
| 1.2 Основное окно |
| 1.2.1 Область кнопок управления Е |
| 1.2.2 Область функциональных кнопок9 |
| 1.2.3 Область отображения состояния 10 |
| 1.3 Интерфейс настройки параметров12 |
| 1.3.1 Параметры управления скоростью12 |
| 1.3.2 Параметры управления 16 |
| 1.3.3 Параметры векторного управления17 |
| 1.3.4 Параметры двигателя 20 |
| 1.3.5 Параметры связи22 |
| 1.3.6 Датчики/диапазон настройки22 |
| 1.4 Интерфейс данных в реальном времени 22 |
| 1.4.1 Состояние системы 23 |
| 1.4.2 Статус силовых модулей преобразователя частоты 24 |
| 1.4.3 Состояние дискретных входов |
| 1.4.4 Состояние аналогового порта28 |
| 1.4.5 Статус измеряемых и расчетных величин 29 |
| 1.4.6 Таблица синхронизации |
| 1.5 Окно архивных данных |
| 1.5.1 Запись ошибок 32 |
| 1.5.2 Запись аварий 32 |
| 1.5.3 Запись выполняемых действий 33 |
| 1.5.4 Текущая запись 33 |
| 1.6 Окно отображения графиков 33 |
| 1.6.1 Графики мгновенных величин 34 |
| 1.6.2 График сглаженных значений |
| 1.6.3 Запись величин при возникновении аварии |

| 1.7 Окно справки 37 |
|--|
| 2 ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЙ ВВОД В ЭКСПЛУАТАЦИЮ (ПРОБНЫЙ ЗАПУСК) 40 |
| 2.1 Предварительная подготовка и настройка40 |
| 2.1.1 Осмотр и затяжка винтов40 |
| 2.1.2 Включите питание системы управления |
| 2.1.3 Подтверждение состояния оператора40 |
| 2.1.4 Настройка основных параметров 41 |
| 2.1.5 Выбор режима управления 41 |
| 2.1.6 Включение питание силовой цепи 41 |
| 2.2 Процесс запуска преобразователя 42 |
| 2.2.1 Настройка |
| 2.2.2 Проверка |
| 2.2.3 Подключение механизма 43 |
| 2.2.4 Работа с номинальной нагрузкой44 |
| 2.2.5 местное управление |
| 2.2.6 Работа на номинальной скорости44 |
| 2.2.7 Подтверждение и сохранение параметров |
| 3 ОБЩИЕ ПАРАМЕТРЫ 44 |
| 3.1 Список параметров |
| 3.2 Описание таблицы параметров 45 |
| 3.3 Таблица параметров 47 |
| 3.3.1 Параметры регулирования скорости |
| 3.3.2 Параметры двигателя |
| 4 ДИАГНОСТИКА И УСТРАНЕНИЕ НЕИСПРАВНОСТЕЙ51 |
| 4.1 Поиск неисправности51 |
| 4.2 Инструкции по устранению неполадок51 |
| 4.3 Неисправности, причины аварий и меры по их устранению 52 |
| 4.4 Сбои на стороне заказчика 64 |
| 4.4.1 Проблемы с питанием 64 |
| 4.4.2 Неправильная эксплуатация 64 |
| 4.4.3 Факторы окружающей среды64 |

1. Основные окна управления и настройки частотного

преобразователя (HMI)

Человеко-машинный интерфейс (HMI) преобразователя частоты реализован в среде программирования MCGS, с помощью которого реализуется визуальное отображение систем управления, чтобы пользователь мог интуитивно контролировать рабочий процесс и аварийные события. С помощью системы мониторинга HMI можно удобно и интуитивно просматривать различные параметры, ошибки системы и преобразователя.

ШВнимание

Сенсорный экран предназначен только для пользователей, чтобы контролировать рабочее состояние преобразователя. Входить в настройки системы и изменять системные параметры, допускается только квалифицированному персоналу.

1.1 Вход в систему

Окно входа пользователя показано на рис. 1-1. Имя пользователя: «User». Пароль: «XCDQ».

≜Внимание

Не входите в систему под другим именем пользователя без разрешения нашей компании.

| S | Log in with user rights | User | |
|---|-------------------------|-----------|--|
| | | Cancel Ok | |
| | | | |

Рис. 1-1 - Окно входа пользователя.

1.2 Основное окно

| | SCHORCH | 2021-08-10/10:34:28 |
|--|---|--|
| Converter Not Running | Forward Local | Frequency Conversion Mode |
| Fan starting | High speed Medium speed Low | speed Fan stop |
| Given RPM 「PM 0.00 | Input current A Output current A Output current A | A Given frequency HZ 00 0.00 |
| Operation RPM['D'M 0.00 Bus voltage V 0 Output power kW 0 | Input voltage 0.0 kV | Operation frequency HZ 0.00 Output voltage kV 0.0 Output power factor 0.0000 Reset |

Главное окно интерфейса показано на рис. 1-2.

Рис. 1-2 - Основной интерфейс.

Основной интерфейс состоит из трех частей: область кнопок управления, область отображения состояния, область функциональных кнопок и кнопка входа пользователя.

1.2.1 Область кнопок управления

Расположенная в правой части основного интерфейса область кнопок управления включает в себя три кнопки управления для запуска, остановки и сброса частотного преобразователя, а также одну кнопку для отображения аварийных событий, как показано на рис. 1-2.

Пожалуйста, обратитесь к таблице 1-1 для получения информации о функциях каждой кнопки.

| Кнопка | Функция | Цвет |
|------------------|--|---|
| Сброс (Reset) | Кнопка управления «Сброс» Сбрасывает текущие аварии преобразователя, и переводит его в состояние готовности. | Синий цвет: кнопка сброса активна. Серый цвет: кнопка сброса неактивна. |
| Пуск (Start) | Кнопка управления «Пуск». Когда преобразователь готов к работе, нажмите кнопку «Start», появится диалоговое окно, выберите «OK» - подтверждение запуска, чтобы запустить преобразователь, или выберите «Cancel» - отмена запуска преобразователя. Всплывающее окно запуска показано на рис. 1-3. | Зелёный цвет: кнопка пуска активна. Серый цвет: кнопка запуска неактивна. |
| Стоп (Stop) | Кнопка управления «Стоп». Когда преобразователь запущен, нажмите кнопку «Stop», появится диалоговое окно, выберите «ОК» - для подтверждения останова, или выберите «Cancel» - отмена останова преобразователя, Всплывающее окно остановки показано на рисунке 1-3. | Желтый цвет: кнопка остановки активна. Серый цвет: кнопка остановки неактивна. |

Таблица 1-1 - Кнопки управления и их функции.

| Кнопка | Функция | Цвет |
|----------------------------|---|--|
| Аварийна я остановка | Кнопка отображения. Отображение состояния кнопки аварийной остановки на двери шкафа управления преобразователем. | Красный цвет: преобразователь в состоянии аварийной остановки. Серый цвет: преобразователь в состоянии нормальной работы. |

После нажатия кнопки «Start» появится диалоговое окно, как показано на рисунке 1-3. Нажмите «OK», если вы уверены, что хотите запустить преобразователь в местном режиме. В противном случае нажмите «Cancel».

После нажатия кнопки «Stop» появится диалоговое окно, как показано на рис. 1-3. Если вы уверены, что хотите остановить преобразователь, нажмите «OK». в противном случае нажмите «Cancel».

| Confirm execution | | | |
|-------------------|-----------------------|---------------------------|--|
| | Are you confirming to | o perform this operation? | |

Рис. 1-3 - Всплывающее диалоговое окно кнопок «Start» и «Stop».

1.2.2 Область функциональных кнопок

Область функциональных кнопок показанная на рис. 1-2, расположенная под основным интерфейсом, включает в себя шесть функциональных кнопок для настройки параметров, данных в реальном времени, записи событий, отображения сигналов, конфигурации системы и справки.

Нажав функциональную кнопку, вы можете войти в соответствующий функциональный экран и выполнить соответствующую операцию.

1.2.3 Область отображения состояния

Область отображения состояния показана на рис. 1-2. В этой области отображается текущее состояние преобразователя, включая текущее время, состояние связи между сенсорным экраном и контроллером, рабочие данные преобразователя и его нагрузка, контроль состояния преобразователя и т.д.

Окно отображения времени показывает текущее время.

В окне задания частоты вы можете установить рабочую частоту преобразователя (работает только при местном управлении). Нажмите на окно заданная частота, и появится диалоговое окно настройки частоты показанное на рис. 1-4. Установите необходимое значение частоты и нажмите «Enter». Диапазон настройки параметров: 0–50 Гц.



Рис. 1-4 - Всплывающее окно для задания частоты.

«Operation frequency»: отображает текущую рабочую частоту преобразователя. «Output voltage»: отображает среднее значение трехфазного выходного напряжения преобразователя.

«Output current»: отображает среднее значение трехфазного выходного тока преобразователя.

«Input current»: отображает среднее значение трехфазного входного тока преобразователя.

«Bus voltage»: отображает среднее значение трёхфазного напряжения шины постоянного тока преобразователя.

«Running speed»: фактическая скорость вращения двигателя.

«Given speed»: заданная скорость вращения двигателя.

1.3 Интерфейс настройки параметров

Нажмите кнопку «Parameters setting» в главном интерфейсе, чтобы войти в интерфейс настройки параметров. Нажав верхнюю кнопку слева, вы можете установить параметры управления скоростью преобразователя, параметры векторного управления, параметры двигателя, параметры связи и параметры датчиков. Нажмите кнопку «Home screen», чтобы вернуться к основному окну. Права доступа к параметрам регулирования скорости, параметрам векторного управления, параметрам двигателя, параметрам связи и параметрам датчиков имеют только персонал, проводящий пуско-наладочные работы и сервисный персонал с правами администратора. Права доступа к параметрам управления: имеют оператор, пусконаладочный персонал и администратор.

1.3.1 Параметры управления скоростью

Нажмите кнопку «Speed parameters setting» в интерфейсе настройки параметров, чтобы перейти в окно изменения параметров управления скоростью преобразователя, показанному на рис. 1-5.

При помощи кнопок ceporo цвета «Previous page» и «Next page» выполняется переход по каждому параметру управления скоростью.

На рис. 1-5 показаны настройки разгона и торможения в параметрах управления скоростью.

Функцию регулирования скорости преобразования частоты можно реализовать, изменяя время разгона, время торможения и xfcnjne gthtrk.xtybz, при этом:

«Acceleration time 1»: время разгона от 0 Гц до «Transition frequency 1» – время разгона от частоты 0 до первой точки переключения частоты;

«Acceleration time 2»: время разгона от «Transition frequency 1» до «Transition frequency 2» - время разгона от первой точки переключения частоты до второй точки переключения частоты;

11

«Acceleration time 3»: время разгона от «Transition frequency 2» до заданной частоты – время разгона от второй точки переключения частоты до заданной частоты;

«Deceleration time 1»: время торможения от «Transition frequency 1» до 0 Гц – время торможения от первой точки переключения частоты до 0;

«Deceleration time 2»: время торможения от «Transition frequency 2» до «Transition frequency 1» - время торможения от точки переключения частоты 2 до точки переключения частоты 1.

«Deceleration time 3»: время замедления от заданной частоты до «Transition frequency 2» - время переключения от заданной частоты до точки переключения частоты 2.



Рис. 1-5 - Настройки разгона и торможения.

Нажмите на поле редактирования параметров, чтобы установить параметры в диалоговом окне ввода данных, как показано на рисунке 1-6.



Рис. 1-6 - Диалоговое окно ввода данных.

На рис. 1-7 показаны настройки пропускания резонансных частот в параметрах управления скоростью. Изменяя верхний и нижний предел пропускаемых частот, также минимальную максимальную частоту, система а И регулирования скорости преобразования частоты может обеспечить плавный переход в точке резонанса. Запустите двигатель, чтобы проверить рабочее состояние двигателя, без функции пропускания резонансных частот. Если двигатель сильно вибрирует на определенной частоте, запишите текущую рабочую частоту. Установив верхний предел и нижний предел точки перескока резонансной частоты, частотный преобразователь будет перескакивать резонансные частоты при работе двигателя.

| 😑 Power supply 🛛 🛑 Fault | | Parameters setting | Home screen |
|--|-------------------------|---|------------------|
| Max frequency Upper limit of frequency hopping point 3 Lower limit of frequency hopping point 3 Upper limit of frequency hopping point 2 Lower limit of frequency hopping point 1 Lower limit of frequency hopping point 1 Lower limit of frequency hopping point 1 Lower limit of frequency hopping point 1 | hopping point 1 hopping | g point 2 hopping point 3 | - |
| Lower limit of frequency hopping point 1 | 0 Hz | Upper limit of frequency hopping point 1 |) Hz |
| Lower limit of frequency hopping point 2 | 0 Hz | Upper limit of frequency hopping point 2 | Hz |
| Lower limit of frequency hopping point 3 | 0 Hz | Upper limit of frequency hopping point 3 | Hz |
| Min frequency | 0 Hz | Max frequency | Hz Previous page |
| | | | Next page |

Рис. 1-7 - Настройки скачкообразной перестройки частоты.

Скалярное управление U/f, настройки кривой U/f в параметрах управления скоростью показаны на рис. 1-8.

| Power supply | e Fault | Parameters setting | Home screen |
|--------------|-------------|--------------------|----------------------------|
| | | | |
| | | V/F Curve setting | |
| | Voltage 1 0 | Frequency 1 0 | |
| | Voltage 2 0 | Frequency 2 0 | |
| | Voltage 3 0 | Frequency 3 0 | |
| | Voltage 4 0 | Frequency 4 0 | |
| | Voltage 5 0 | Frequency 5 0 | |
| | Voltage 6 0 | Frequency 6 0 | |
| | | | Previous page Next page |

Рис. 1-8 - Настройки скалярной кривой U/f.

Векторное управление, настройки кривой при векторном управлении в параметрах управления скоростью показаны на рис. 1-9.

| Power supply | e Fault | Parameters setting | Home screen |
|--------------|---------------------|-----------------------|---------------|
| | | | |
| | | | |
| | Vector Cu | irve Setting | |
| | | | |
| | Voltage 1 -123.4567 | Frequency 1 -123.4567 | |
| | Voltage 2 -123.4567 | Frequency 2 -123.4567 | |
| | Voltage 3 -123.4567 | Frequency 3 -123.4567 | |
| | Voltage 4 -123.4567 | Frequency 4 -123.4567 | |
| | Voltage 5 -123.4567 | Frequency 5 -123.4567 | |
| | Voltage 6 -123.4567 | Frequency 6 -123.4567 | Previous page |
| | | | Next page |

Рис. 1-9 - Настройка векторной кривой.

На Рисунке 1-10 показаны параметры управления скоростью и параметры замкнутого контура ПИД-регулятора скорости.

Преобразователь с дополнительной функцией подхвата на ходу, сначала будет искать текущую скорость вращения двигателя при повторном поступлении команды пуска и запускает двигатель с частоты вращения двигателя, чтобы уменьшить задержку включения и механические удары при подхвате на ходу. После того, как преобразователь активирует функцию замкнутого контура регулирования по скорости, он реализует регулирование объекта управления с обратной связью по датчику скорости.

| Power supply | 🦲 Fault | Parameters setting | Home screen |
|---------------|---------------------------------|------------------------------|---------------|
| | | | |
| | | | |
| | VF Flying | Parameters | |
| | Voltage upper limit -12345.67V | Voltage low limit -12345.67V | |
| Searching com | pensation frequency -123.4567Hz | | |
| | | | |
| | | | |
| | Process Closed-Io | op PID Parameters | |
| | Kp -123.4567 | Ki -123.4567 | |
| | Max -123.4567 | Min -123.4567 | |
| | | | Previous page |
| | | | Next page |

Рис. 1-10 - Настройки функции подхвата на ходу и ПИД регулятор скорости.

1.3.2 Параметры управления

Нажмите кнопку «Control parameters» в окне настройки параметров, чтобы установить параметры управления преобразователем, как показано на рисунке 1-11.

| Main interface | Control parameters |
|--------------------------------|--|
| Control mode | Remote startup mode |
| Process closed-loop given mode | Frequency given mode |
| Motor rotation direction | Operation mode Frequency conversion Industrial frequency |
| | |

Рис. 1-11 - Окно параметров управления.

«Motor rotation direction»: выберите «Forward», двигатель будет вращаться в прямом направлении, если вы выберете «Reverse» двигатель будет вращаться назад.

«Control mode»: выберите «Local», чтобы управлять двигателем, через панель управления; Выберите «Remote», чтобы управлять двигателем, удаленно посредством входов/выходов или интерфейса связи.

«Process closed-loop given mode»: выберите «Local», значение настройки замкнутого контура управления по скорости, будет доступно с помощью панели оператора;

Выберите «Comm.», значение настройки замкнутого контура по скорости будет доступно через связь MODBUS;

Выберите «Analogy», тогда значение настройки замкнутого контура по скорости будет устанавливаться внешним аналоговым сигналом 4-20 мА.

«Remote startup mode»: выберите «Digital», чтобы управлять запуском преобразователя, остановкой и другими командами с помощью внешних дискретных сигналов;

Выберите «Comm.» для управления пуском, остановом и другими командами преобразователя по протоколу MODBUS.

«Frequency give mode»: выберите «Local», частота может быть установлена с помощью панели оператора;

Выберите «Analogy», частота может быть установлена внешним аналоговым сигналом 4-20 мА;

Выберите «Comm.», частота может быть установлена по протоколу MODBUS.

«Operation mode», выберите «Frequency conversion», после чего двигатель будет работать от преобразователя;

Выберите «Industrial frequency», после чего двигатель запустится с частотой сети. Эта опция будет автоматически переключаться, если преобразователь переключится на сеть после возникновения неисправности. Когда двигатель необходимо переключить на сеть после запуска, требуется обеспечить его запуск на частоте 5 Гц.

1.3.3 Параметры векторного управления

Нажмите кнопку «Vector parameters» в окне настройки параметров, чтобы установить параметры векторного управления преобразователем.

17

Каждое окно можно переключать, нажимая кнопки «Previous page» и «Next page».

Если преобразователь управляет асинхронным двигателем, основные настройки параметров векторного управления показаны на рис. 1-12 и рис. 1-13.

| BB Main interface | | | Vector parameters |
|--------------------|-----|---------------------------|-------------------|
| | | | |
| Speed PID:Kp | 0 | Current PID:Kp | 0 |
| Speed PID:Ki | 0 | Current PID:Ki | 0 |
| Speed PID:Max | 0 | Speed compensation factor | 0 |
| Speed PID:Min | 0 | Excitation time | Os |
| Starting torque | 0 | Given excitation | 0 |
| Starting frequency | OHz | Given magnetic link | 0 |
| | | | |
| | | 2 | Next page |

Рис. 1-12 – Окно параметров векторного управления для асинхронного двигателя (1).

| BB Main interface | | ត | Vector parameters |
|---|--------------------------------|---|-------------------|
| | | | |
| | | | |
| Excitation PID:Kp 0 | Estimated PID:Kp | 0 | |
| Excitation PID:Ki 0 | Estimated PID:Ki | 0 | |
| Excitation PID:Max 0 | Esti. PID: initial value of KI | 0 | |
| Excitation PID:Min 0 | Filter coefficient | 0 | |
| Given excitation 0 | Esti. compensation coefficient | 0 | |
| Transition frequency of excitation PID 0Hz | Low frequency excitation limit | 0 | |
| Estimated transition OHz | | | |
| | | | Previous page |
| | 2 | | Next page |

Рис. 1-13 – Окно параметров векторного управления для асинхронного двигателя (2).

Если преобразователь управляет синхронным двигателя, основные настройки параметров векторного управления показаны на рис. 1-14 и рис. 1-15.

| BB Main interface | | | Vector parameters |
|--------------------|-----|---------------------------|-------------------|
| | | | |
| Speed PID:Kp | 0 | Current PID:Kp | 0 |
| Speed PID:Ki | 0 | Current PID:Ki | 0 |
| Speed PID:Max | 0 | Speed compensation factor | 0 |
| Speed PID:Min | 0 | Excitation time | Os |
| Starting torque | 0 | Given excitation | 0 |
| Starting frequency | OHz | Given magnetic link | s 0 |
| | | | |
| | | 2 | Next page |

Рис. 1-14 - Окно параметров векторного управления для синхронного двигателя (1).

| Power supply Fault | Parameters setting I Home screen |
|--|--|
| Excitation PID:Kp -123.4567 | Estimated PID:Kp -123.4567 |
| Excitation PID:Ki -123.4567 | Estimated PID:Ki -123.4567 |
| Excitation PID:Max -123.4567 | Esti. PID: initial value of KI -123.4567 |
| Excitation PID:Min -123.4567 | Filter coefficient -1234567 |
| Given excitation -123.4567 | Esti. compensation coefficient -123.4567 |
| Excitation PID:Max -12345.67 Hz | Low frequency excitation limit -123.4567 |
| Excitation PID:Min -12345.67 Hz | Torque compensation -123.4567 |
| Weak magnetic control limit:Min -12345.67 | Weak magnetic control adjustment step length -123.4567 |
| Weak magnetic control transition frequency -12345.67 Hz | Previous page |
| | Next page |

Рис. 1-15 - Окно параметров векторного управления для синхронного двигателя (2).

Окно настройки параметров векторного управления показано на рис. 1-16.

| Main interface | | | | Vector parameters |
|-------------------------------|---------------|-------------------------------|------|-------------------|
| Flyi | ng Parameter | s of Synchronous Motor Vector | | |
| Searching time | 0s | Voltage limit | OV | |
| Flying PID:Kp | 0 | Flying PID:Ki | 0 | |
| Output phase locking:Kp | 0 | Output phase locking:Ki | 0 | |
| RPM difference | Orpm | Compensation angle | 0 | |
| Compensation factor | 0 | | | |
| Flyin | ng Parameters | of Asynchronous Motor Vector | | |
| Voltage upper limit | 0V | Flying PID:Ki | 0 | |
| Voltage upper limit | 0V | RPM difference | Orpm | |
| Search compensation frequency | 0Hz | | | |
| Lower limit of vector flying | 0Hz | з | | Next page |

Рис. 1-16 - Окно настройки параметров векторного управления.

1.3.4 Параметры двигателя

Нажмите кнопку «Motor parameters» в окне настройки параметров, чтобы установить параметры двигателя, как показано на рис. 1-17. Установите параметры в соответствии с заводской табличкой преобразователя частоты и паспортной табличкой двигателя.

| Do Main interface | 🖬 Motor parameters |
|------------------------------------|----------------------------|
| Converter rated voltage 0.00kV | Converter rated current OA |
| Motor rated voltage 0.00kV | Motor rated current OA |
| Converter series 0 | Motor rated frequency 0Hz |
| Motor rated RPM Orpm | Motor pole pairs 0 |
| Motor stator resistance 0 | Motor rotor resistance () |
| Motor stator leakage inductance () | Rotor leakage inductance 0 |
| Motor mutual inductance 0 | Motor slip 0 |
| Motor power | |

Рис. 1-17 - Окно параметров двигателя.

1.3.5 Параметры связи

Нажмите кнопку «Параметры связи» в интерфейсе настройки параметров, чтобы установить параметры связи преобразователя, как показано на рис. 1-18. Для связи по протоколу MODBUS скорость передачи данных может поддерживать 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 38400;

Адрес ведомого устройства может быть установлен равным целому числу, 0 до 255;

Метод проверки EVEN, ODD, NONE, т. е. контроль четности, контроль нечетности и отсутствие контроля четности, соответствующие значения равны 2, 1, 0.

Для связи по протоколу PROFIBUS адрес ведомого устройства может быть задан целым числом, 0 до 255.

| 🥚 Power supply 🛛 🛑 Fault | Parameters setting | Home screen |
|--|--|-------------|
| Baud rate Parity check Parity check Slave address -12345 | Modbus Slave address -12345 Profibus | Fome screen |
| | | |

Рис. 1-18 - Окно настройки связи.

1.3.6 Датчики/диапазон настройки

Нажмите кнопку «Датчик/Диапазон» в окне настройки параметров, чтобы установить параметры датчика преобразователя. Переход по окнам переключается по кнопкам «Previous page» и «Next page». Как показано на рис. 1-19 и рис. 1-20.

| Power supply | Fault | | Par | ameters setting | Home screen |
|--------------|--------------|---------------------------------------|---------------|-----------------|-------------|
| | | | | | |
| | | | | | |
| | | Input current sensor ratio | -12345 |] | |
| | | | | 1 | |
| | | Output current sensor ratio | -12345 | | |
| | | Input voltage sensor ratio | -12345 | | |
| | | | | - | |
| | | Output voltage sensor ratio | -12345 | | |
| | | Input voltage sensor ratio | -1 23456789 | | |
| | | input totage sensor ratio | 1.25450707 | | |
| | | Output voltage sensor ratio | -1.23456789 |] | |
| | | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | 1 22 45 6 700 | | |
| | | Input current sensor ratio | -1.23456/89 | | |
| | | Output current sensor ratio | -1.23456789 | | |
| | | | | | |
| | | | | | Nexterna |
| | | | 1 | | Next page |

Рис. 1-19 - Окно настройки датчика (1).

| 🔵 Power supply 🛛 🛑 Fault | Parameters setting I Home screen |
|--|--|
| | |
| | |
| Output current range -12345 A | Output power range -12345 kW |
| Output voltage range -12345 kV | Output frequency range -12345 Hz |
| Number of encoder pulses -12345 | Industrial closed-loop feedback range -12345.67 |
| Max given frequency analog -1234.567 Hz | Min given frequency analog -1234.567 HZ |
| Given compensation of frequency analog -12345.678Hz | |
| | |
| | |
| | Previous page |

Рис. 1-20 - Окно настройки датчика (2).

1.4 Интерфейс данных в реальном времени

Нажмите «Real time data» в главном окне, чтобы перейти в окно отображения измеряемых величин в реальном времени, как показано на рис. 1-21. Окно данных в режиме реального времени, включает в себя:

состояние системы

состояние преобразователя

состояние цифровых входов/выходов состояние аналогового входа состояние измеряемых величин таблица синхронизации состояние выпрямителя

Нажмите кнопку «Main interface» в окне данных отображения в реальном времени, чтобы вернуться к основному окну. Права доступа к окну данных отображаемых в реальном времени имеет пусконаладочный персонал и сервисный персонал с правами администратора.

1.4.1 Состояние системы

Нажмите кнопку «System status» в окне «Real-time data», чтобы проверить трехфазного значение входного напряжения, значение выходного напряжения, значение входного тока, значение выходного тока, значение напряжения шине постоянного тока, состояние входного на распределительного устройства и состояние выходного распределительного устройства преобразователя, как показано на рис. 1-21.



Рис. 1-21 - Окно состояния системы.

Если в преобразователе есть байпасный выключатель, то:

нажать параметры конфигурация

параметры управления

следующая страница

байпасный выключатель, нажать кнопку «Yes» (использовать переключение на байпас) в окошке байпасного выключателя;

внутри белого поля слева от кнопки «Yes» появится зеленая галочка, проверяющая состояние байпасного выключателя, как показано на рис. 1-22, байпасный выключатель находится в отключенном состоянии.



Рис. 1-22 - Окно состояния системы.

1.4.2 Статус силовых модулей преобразователя частоты

Нажмите «Inverter unit status» в интерфейсе «Real-time data», чтобы проверить статус преобразователя частоты, как показано на рис. 1-23.

| U-phase | U-phase unit state | | | | V-phase unit state | | | | W-phase unit state | | | | |
|-------------------------|--------------------|------------|------------|------------|--------------------|------------|------------|------------|--------------------|------------|------------|------------|------------|
| Unit position | U1 | U2 | U3 | U4 | U5 | U6 | U7 | U8 | U9 | U10 | U11 | U12 | U13 |
| Uplink comm. break | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Downlink comm. break | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Operation state | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | 0 |
| 4-IGBT fault | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| 3 -IGBT fault | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| 2 -IGBT fault | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| 1 -IGBT fault | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Unit overtemperature | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Unit under voltage | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Unit over voltage | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Unit by pass | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc | \bigcirc |
| Unit voltage | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -1234 | -123 |

Рис. 1-23 - Окно состояния инвертора фазы U.

Как показано на рисунке выше:

Когда преобразователь не работает, статус всех соответствующих силовых модулей в таблице отображается серым цветом;

Когда преобразователь работает нормально, работающие ячейки отображаются зеленым цветом, а остальные силовые блоки серым;

Когда силовой модуль выходит из строя, соответствующее состояние отказавшего силового модуля отображается красным цветом, а остальные силовые модули — серым;

Когда силовой модуль находится в режиме байпаса то рабочее состояние модуля и состояние байпаса отображается зеленым цветом, остальные силовые модули — серым.

В столбце напряжения блока отображается текущее значение напряжения шины постоянного тока соответствующего силового модуля.

В этом окне нажмите кнопку состояния силовых модулей фазы V, чтобы просмотреть статус силовых модулей фазы V; нажмите кнопку состояния силовых модулей фазы W, чтобы просмотреть состояние силовых модулей фазы W. Cm. Таблицу 1-2 для описания состояния преобразователя.

Таблица 1-2 - Статус силового модуля преобразователя.

25

| Состояние силового модуля | Примечания |
|------------------------------|---|
| Сбой связи с контроллером | Силовой модуль не может получать данные по оптоволоконной связи с контроллером, при сбое отображается красным цветом. |
| Сбой связи с модулем | Контроллер не может получить данные по оптоволоконной связи с модулем, при сбое отображается красным цветом. |
| Работа | Указывает на работу силового модуля, зеленый цвет указывает на то, что силовой модуль в работе. |
| Авария IGBT № 1-4 | Указывает на соответствующую неисправность IGBT- блока конкретного силового модуля, при сбое отображается красным цветом. |
| Перегрев преобразователя | Температура силового модуля превышает установленное значение, при сбое отображается красным цветом. |
| Пониженное напряжение | Напряжение на стороне звена постоянного тока ниже установленного значения, при сбое отображается красным цветом. |
| Перенапряжения | Напряжение на стороне звена постоянного тока превышает установленное значение, при сбое отображается красным цветом. |
| Байпас | Указывает на то что модуль работает в режиме байпаса при работе преобразователя, при работе через байпас отображается зеленым цветом. |

1.4.3 Состояние дискретных входов

Нажмите кнопку «Digital port status» в интерфейсе «Real-time data», чтобы просмотреть состояние дискретных входов/выходов преобразователя. Каждое окно можно переключать, нажимая кнопки «Previous page» и «Next page», как показано на рисунке 1-24.

| BB Mair | ı inter | face | | | | Ĩ | Port status |
|---------|---------|-----------|-------------------------------|---------|---------|--|-------------|
| | | | Digital qu | ıantity | input | | |
| | Port | Status | Name | Port | Status | Name | |
| | 3001 | | Remote start | 3012 | | Bypass switch auxiliary | |
| | 3002 | | Remote stop | 3013 | | Contactor KM11 auxiliary | |
| | 3003 | | Remote reset | 3014 | | Standby | |
| | 3004 | | Remote emergency stop | 3015 | | Standby | |
| | 3005 | | Superior MV auxiliary | 3016 | | Remote industrial frequency/ frequency conversion | |
| | 3006 | \circ | Income switch auxiliaryame | 3017 | | Charge allowed | |
| | 3007 | \bullet | Standby | 3018 | | Standby | |
| | 3008 | \circ | Fan switch auxiliary | 3019 | \circ | Fan fault | |
| | 3009 | • | Cabinet door interlock | 3020 | | Local/Remote | |
| | 3010 | \bullet | Standby | 3021 | | Local emergency stop | |
| | 3011 | | Output switch auxiliary | 3022 | | Control power state | |
| | | | | 1 | | | Next page |

Рис. 1-24 - Окно состояния цифрового входа.

На рис. 1-24 преобразователь имеет 20 дискретных входов, соответствующих 20 входным реле преобразователя. Когда реле преобразователя сработало, соответствующий индикатор состояния дискретного входа горит зеленым; Когда вход не активен, соответствующий индикатор состояния дискретного входа становится серым, а функция входа зависит от заводских уставок, приведенные выше только для справки.

| 器 Main i | nterface | | | | | | Port status |
|-----------------|-------------------------|--------|---------------------|------|------------|---|-------------|
| | Digital quantity output | | | | | | |
| | Port | Status | Name | Port | Status | Name | |
| | 4001 | | Converter operation | 4011 | • | Incoming switch closed | |
| | 4002 | | Converter fault | 4012 | • | Incoming switch open | |
| | 4003 | | Converter ready | 4013 | • | Output switch closed | |
| | 4004 | | Converter alarm | 4014 | ightarrow | Output switch open | |
| | 4005 | | MV indication | 4015 | \bigcirc | Bypass switch closed | |
| | 4006 | | Superior MV allows | 4016 | \bigcirc | Bypass switch open | |
| | 4007 | | Standby | 4017 | \bigcirc | Closing and opening of contactor K11 | |
| | 4008 | | Standby | 4018 | \bigcirc | Closing and opening of contactor K12 | |
| | 4009 | | Standby | 4019 | \bullet | Standby | |
| | 4010 | | MV trip | 4020 | • | Standby | |
| 2 Previous page | | | | | | | |

Рис. 1-25 - Окно состояния цифрового выхода.

На рис. 1-25 преобразователь имеет 20 дискретных выходов, соответствующих 20 выходным реле преобразователя. Когда реле преобразователя включено, соответствующий индикатор состояния дискретного выхода горит зеленым; когда выходное реле отключается, соответствующий индикатор состояния дискретного выхода становится серым, функция выхода зависит от заводских уставок, приведенные выше только для справки.

1.4.4 Состояние аналогового порта

Нажмите кнопку «Analog port status» в окне «Real-time data», чтобы просмотреть состояние аналогового входа и состояние аналогового выхода преобразователя.

Окно аналогового входа показывает состояние аналоговых входов преобразователя частоты, его номер и фактическое измеренное значение. Как показано на рисунке 1-26, на рисунке показаны 15 аналоговых входов, и соответствующие измеренные сигналы. Среди них аналоговые входа 1013, 1014 и 1015 являются резервными, их можно использовать по необходимости назначая те или иные функции.

| Main inter | face | | | | | Port status | |
|------------|---------------------------|---------|------|------------------------------------|--------|-------------|--|
| | | | | | | | |
| | Analog quantity input | | | | | | |
| Port | Name | Value | Port | Name | Value | | |
| 1001 | A-phase input voltage | 12. 345 | 1010 | U-phase output current | 12.345 | | |
| 1002 | B-phase input voltage | 12. 345 | 1011 | V-phase output current | 12.345 | | |
| 1003 | C-phase input voltage | 12.345 | 1012 | W-phase output current | 12.345 | | |
| 1004 | A-phase input current | 12.345 | 1013 | Given frequency 1 | 12.345 | | |
| 1005 | B-phase input current | 12.345 | 1014 | Given frequency 2 | 12.345 | | |
| 1006 | C-phase input current | 12. 345 | 1015 | Ambient temperature | 12.345 | | |
| 1007 | U-phase output voltage | 12.345 | 1016 | Transformer phase A temperature | 12.345 | | |
| 1008 | V-phase output voltage | 12. 345 | 1017 | Transformer phase B temperature | 12.345 | | |
| 1009 | W-phase output voltage | 12. 345 | 018 | Transformer phase C temperature | 12.345 | | |
| | | | 1 | | | Next page | |

Рис. 1-26 - Окно состояния аналогового входа.

Окно аналогового выхода, отображает состояние выхода, его номер, заданное значение и диапазон уставки, как показано на рисунке 1-27.

Здесь показаны 8 аналоговых выходов, значение выходного сигнала и диапазон значений выходного сигнала.

| Main interface | | | | | Port status |
|-----------------------|------|----------------|------------------|--------------|---------------|
| | | | | | |
| | | Analo | g quantity outpu | ut | |
| | | | | | |
| | Port | Name | Value | Output range | |
| | 2001 | Output voltage | 12.34V | 0-10V | |
| | 2002 | Output voltage | 12.34V | 0-10V | |
| | 2003 | Output voltage | 12.34V | 0-10V | |
| | 2004 | Output voltage | 12.34V | 0-10V | |
| | 2005 | Output current | 12.34mA | 4-20mA | |
| | 2006 | Output current | 12.34mA | 4-20mA | |
| | 2007 | Output current | 12.34mA | 4-20mA | |
| | 2008 | Output current | 12.34mA | 4-20mA | |
| | | 2 | | | Previous page |

Рис. 1-27 - Окно состояния аналогового выхода.

1.4.5 Статус измеряемых и расчетных величин

Нажмите «Data status» в интерфейсе «Real-time data», чтобы проверить измеряемые или расчетные величины преобразователя, как показано на рис. 1-28.

Здесь показано значение некоторых ключевых параметров при векторном управлении преобразователя подъемного механизма в реальном времени и некоторая информация об устройстве.

| Variable | Value | Variable | Value |
|-----------------------------|------------|---------------------------------|------------|
| Torque given current | -1234.5678 | Max. unit voltage | -1234.5678 |
| Torque current feedback | -1234.5678 | Unit position with max. voltage | -1234.5678 |
| Given excitation current | -1234.5678 | Min. unit voltage | -1234.5678 |
| Excitation current feedback | -1234.5678 | Unit position with min. voltage | -1234.5678 |
| Given magnetic link | -1234.5678 | | |
| Magnetic link feedback | -1234.5678 | | |
| Given external torque | -1234.5678 | | |
| Internal torque output | -1234.5678 | | |
| Given braking quantity | -1234.5678 | | |
| Braking quantity feedback | -1234.5678 | | |

Рис. 1-28 - Окно состояния данных.

1.4.6 Таблица синхронизации

Когда функция переход на сеть разрешена в разделе «System Configuration» -> «Function Configuration», в окне «Real-time data» будет отображаться кнопка синхронизации с сетью. Нажмите кнопку «Synchronous Table» в окне «Real-time data», чтобы просмотреть состояние синхронизации частотного преобразователя с сетью. Как Рисунке 1-29, функция показано на синхронизации с сетью:

В пределах допустимого диапазона погрешности, когда контроллер обнаруживает, что выходное напряжение преобразователя и напряжение сети достигают одной и той же частоты и одной и той же амплитуды, индикатор синхронизации посередине над таблицей синхронизации мигнет один раз.



Рис. 1-29 – Таблица синхронизации.

1.5 Окно архивных данных

Нажмите кнопку «Historical data» в главном окне, чтобы войти в окно архивных данных, как показано на рисунке 1-30.

В интерфейсе архивных данных нажмите верхнюю левую кнопку, чтобы просмотреть журнал ошибок, запись аварийных событий, запись операций и время работы преобразователя; нажмите кнопку «Main menu», чтобы вернуться к главному окну. Права доступа к окну архивных данных имеют оператор, пусконаладочный персонал и сервисный персонал.

| | Power s | upply | 🛑 Fault | Hi | storical data 🛛 📗 | Home screen |
|-----|----------|--------------|--|---|---|-------------------|
| S/N | Date | Time | | Fault | | |
| 1 | 21/08/10 | 10:51:59 | | ## | | = |
| | | | | | | |
| | | The The Note | start time of exporting historical data: $\boxed{0001}$ Y $\begin{bmatrix} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ $ | 01 M 01 D 01 H 01 M 01 D 01 H not selected, all historical of | 01 M Inquiry 01 M Inquiry data will be exported b | 123 y default. |

Рис. 1-30 - Интерфейс архивных данных.

1.5.1 Запись ошибок

Нажмите кнопку «Failure logging» в интерфейсе «Historical data», чтобы просмотреть историю ошибок преобразователя, как показано на рис. 1-31, которая включает в себя номер ошибки, время ошибки и описание ошибки. Архивная информация о неисправностях расположена в хронологическом порядке.

| | Power s | upply | Fault Historical data | |
|-----|----------|----------|--|---------|
| S/N | Date | Time | Fault | |
| 1 | 21/08/10 | 10:51:59 | ## | |
| | | | | = |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | - 64 |
| | | | | - 11 |
| | | | | - 11 |
| - | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | |
| | | | | • |
| | | The s | tart time of exporting historical data: 0001 Y 01 M 01 D 01 H 01 M | |
| | | The | end time of exporting historical data: 0001 Y 01 M 01 D 01 H 01 M | |
| | | Note: | If the time period for exporting historical data is not selected, all historical data will be exported by default. | |

Рис. 1-31 - Окно истории ошибок.

Ha Pисунке 1-31 нажмите «The start time of exporting historical data» или «The end time of exporting historical data», чтобы открыть диалоговое окно «Time setting». Ввод времени должен соответствовать времени, показанному на рис. 1-31. Служит для экспорта архивных ошибок преобразователя частоты.

1.5.2 Запись аварий

Нажмите кнопку «Alarm record» в окне «Historical data», чтобы просмотреть архивную информацию об аварийных событиях преобразователя частоты, как показано на рис. 1-31,

Включает в себя код аварийного события, время аварийного события и описание аварийного сигнала. Архивная информация об авариях расположена в хронологическом порядке.

На рисунке 1-31 нажмите «The start time of exporting historical data» или «The end time of exporting historical data», и появится диалоговое окно «Time

setting». Ввод времени должен соответствовать времени, указанному на рис. 1-31. Служит для экспорта архивных аварийных событий преобразователя частоты

1.5.3 Запись выполняемых действий

Нажмите кнопку «Operation record» в окне «Historical data», чтобы просмотреть историю о командах управления преобразователя, как показано на рис. 1-31 Включает в себя порядковый номер действия оператора, время и описание выполняемых команд. Исторические сведения расположены в хронологическом порядке.

Ha рисунке 1-31 нажмите «The start time of exporting historical data» или «The end time of exporting historical data», и появится диалоговое окно «Time setting». Ввод времени должен соответствовать указанному на рис. 1-31.

Служит для экспорта архивных действий оператора.

1.5.4 Текущая запись

Нажмите «Running record» в окне «Historical data», чтобы просмотреть время работы преобразователя, как показано на рис. 1-32.

| BB Main inte | rface | | | | ը օր | peration record |
|--------------|----------------|-----|---------------|--------|-------------|-----------------|
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | | Ope | ration record | | | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | Name | Day | Hour | Minute | Second | |
| | Operation time | 0 | 0 | 0 | 0 | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |
| | | | | | | |

Рис. 1-32 - Окно текущей записи.

1.6 Окно отображения графиков

Нажмите кнопку «Waveform display» в главном окне, чтобы войти в окно отображения графиков, как показано на рис. 1-33. В окне графиков нажмите верхнюю левую кнопку, чтобы просмотреть график в реальном времени, запись неисправности преобразователя и вернуться к основному окну, нажав кнопку «Main interface».

1.6.1 Графики мгновенных величин

Нажмите «Instantaneous curve» в окне отображения графиков, чтобы просмотреть график величин преобразователя, как показано на рис. 1-33. Например на рисунке показана форма входного напряжения.



Рис. 1-33 – График мгновенного значения напряжения.

На рис. 1-33 нажмите кнопку «Instantaneous curve selection», чтобы открыть диалоговое окно выбора графика, как показано на рис. 1-34. График можно просмотреть, нажав на различные кнопки выбора отображаемых величин.



Рис. 1-34 - Диалоговое окно выбора графика.

1.6.2 График сглаженных значений

Нажмите кнопку «Performance curve» в окне отображения графиков, чтобы просмотреть график сглаженных значений мгновенных величин, как показано на рис. 1-35. На рисунке например показана форма входного напряжения.



Рис. 1-35 - Окно графика сглаженного значения напряжения.

На рис. 1-35 нажмите кнопку «Operation curve selection», чтобы открыть диалоговое окно выбора графика, как показано на рис. 1-36. Графики сглаженных величин можно просмотреть, нажав на различные кнопки выбора.



Рис. 1-36 - Диалоговое окно выбора графика сглаженных величин.

1.6.3 Запись величин при возникновении аварии

Нажмите кнопку «Fault recording» в окне отображения графиков, чтобы просмотреть график физических величин (таких как ток, напряжение, и т.д.), когда преобразователь формирует сигнал ошибки, как показано на рисунке 1-37. На рисунке показана кривая входного напряжения при возникновении аварии.



Рис. 1-37 - Окно записи измеряемых величин при аварии.

На рис. 1-37 нажмите кнопку «Curve selection», чтобы открыть диалоговое окно выбора графика при возникновении аварии, как показано на рис. 1-38. Нажимая различные кнопки выбора, вы можете просмотреть графики различных физических величин, когда преобразователь сформировал сигнал ошибки.



Рис. 1-38 - Диалоговое окно выбора графика при аварии.

1.7 Окно справки

Нажмите кнопку «Help» в главном окне, чтобы войти в окно справки. Пользователи и обслуживающий персонал могут просматривать служебную информацию, такую как последовательность запуска/останова преобразователя, требования безопасности, информацию о версии и служебную информацию, нажав кнопку в левом верхнем углу.

Нажав кнопку «Main menu», вы можете вернуться в главное окно.

На рис. 1-39 показано окно последовательности запуска/останова преобразователя.

На рис. 1-40 показано окно описание требований по безопасной эксплуатации ПЧ.

На рис. 1-41 показано окно, отображающее информацию о версиях прошивок и прикладного ПО. Права доступа к справочному интерфейсу имеют оператор, пусконаладочный персонал и специализированный персонал с правами администратора.

37



Рис. 1-39 -Окно последовательности запуска/останова преобразователя.

| 😑 Power supply 🛛 🛑 Fault | Help | Home screen |
|--------------------------|--|-------------|
| | Safety Specification | |
| | Make sure the converter is reliably grounded. Operate the converter according to the operation process. When starting the converter, turn on the control power first, then turn on the MV power. Open the cabinet door after the converter is disconnected from the MV power for 15 minutes to avoid electric shock. When stopping the converter, first cut off the HV power and then cut off the control power. | |
| | | |
| | • | |

Рис. 1-40. окно описание требований по безопасной эксплуатации ПЧ

| 😑 Power supply 🛛 🛑 Fault | | | | | | Help | Home screen |
|--------------------------|---|-------|---------------|--------|---|-------|-------------|
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | [| Version Infor | mation | | | |
| | | L | | | | | |
| | | | | r. | | | |
| CPU_DSP | V | 0.0.0 | | PWM_A | V | 0.0.0 | |
| CPU_CPLD | V | 0.0.0 | | PWM_B | V | 0.0.0 | |
| COMM_DSP | V | 0.0.0 | | PWM_C | V | 0.0.0 | |
| COMM_CPLD | V | 0.0.0 | | CELL | V | 0.0.0 | |
| HMI | V | 2.0.3 | — 5003 | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | Next page |

Рис. 1-41 - Интерфейс информации о версии. Информация только для ознакомления.

2 Предварительный ввод в эксплуатацию (пробный запуск)

В этом разделе описывается последовательность операций при пробной запуске.

2.1 Предварительная подготовка и настройка

2.1.1 Осмотр и затяжка винтов

- Убедитесь, что маркировка выполнена правильно, компоненты шкафа не повреждены, а в шкафу нет посторонних предметов.
- Проверьте все соединения и подключение кабелей/проводов, чтобы убедиться, что они надежно подключены.
- Убедитесь, что все компоненты укомплектованы, а платы и силовые модули надежно вставлены и закреплены.
- Убедитесь, что крепежные винты каждого силового модуля затянуты, и убедитесь, что оптоволоконные кабели надежно подключены.

2.1.2 Включите питание системы управления

Перед включением питания системы управления убедитесь в следующем:

- Проверьте напряжение для питания системы управления.
- Убедитесь, что клеммы цепи управления и других устройств управления надежно подключены.
- После включения питания системы управления убедитесь, что напряжение питания системы управления в норме.
- Проверьте, исправны ли платы, нормально ли работают сенсорный экран и контроллер.

2.1.3 Подтверждение состояния оператора

После включения питания проверьте состояние экрана оператора. Когда преобразователь обнаруживает неисправность или формируется аварийный сигнал, слово «fault» или «alarm» будет отображаться на основном окне панели оператора, а описание и время возникновения неисправности или аварии можно просмотреть в окне архивных данных.

2.1.4 Настройка основных параметров

Основные параметры настойки показаны в таблице 2-1.

Таблица 2-1 - Установка основных параметров.

| Параметры | Содержание | | |
|--|---|--|--|
| Номинальное напряжение преобразователя | Номинальное напряжение преобразователя киловольтах (кВ). | | |
| Номинальный ток преобразователя | Номинальный ток преобразователя в амперах (А). | | |
| Номинальное напряжение двигателя | Номинальное напряжение двигателя в киловольтах (кВ). | | |
| Номинальный ток двигателя | Номинальный ток двигателя в амперах (А). | | |
| Номинальная скорость вращения двигателя | Номинальная скорость вращения двигателя (об/мин). | | |
| Настройка параметров двигателя | Устанавливается, когда используется векторное управление | | |
| Выбор источника команд | Локальный\Дистанционный (Дискретный\Интерфейс) | | |
| Выбор источника частоты | Локальный\Дистанционный (Аналоговый\Интерфейс) | | |
| Время разгона | Время нарастания частоты от 0 Гц до 50 Гц | | |
| Время торможения | Время спадания частоты от 50 Гц до 0 Гц | | |

2.1.5 Выбор режима управления

Выбирайте в соответствии с требованиями.

| Режим управления | С датчиком скорости/без датчика скорости | | | | |
|------------------|---|--|--|--|--|
| Скалярное U/f | | | | | |
| Povmonuoo | С датчиком скорости | | | | |
| Бекторное | Без датчика скорости | | | | |

2.1.6 Включение питание силовой цепи

<u>М</u>Внимание

 Перед включением питания силовой цепи убедитесь, что дверца преобразователя закрыта. Пожалуйста, не открывайте дверцу шкафа преобразователя во время включения питания, иначе существует риск поражения электрическим током.

Перед включением питания силовой цепи убедитесь в следующем:

Проверьте состояние каждого переключателя

- Подано ли питание управления к частотному преобразователю.
- Клеммы силовой цепи преобразователя (вход: А, В, С, выход: U, V, W) подключены правильно.
- Соответствует ли напряжение источника питания главной цепи номинальному напряжению преобразователя.
- Кроме того, после включения питания основной цепи обязательно проверьте значение напряжения, измеряемое преобразователем на панели оператора.

2.2 Процесс запуска преобразователя

Процесс запуска преобразователя по схеме с предварительной зарядкой звена постоянного тока выглядит следующим образом:

- Если отсутствует неисправность, включите питание силовой цепи.
- Преобразователь переходит в режим предварительной зарядки.
- После того, как напряжение звена постоянного тока преобразователя достигает определенного значения, контактор входного питания замыкается, преобразователь переходит в штатный режим ожидания.
- Преобразователь запускается только после того, как перейдет в состояние готовности, в противном случае запуск невозможен.

Процесс запуска преобразователя по схемы без предварительной зарядки выглядит следующим образом:

- Если отсутствует неисправность, включите питание силовой цепи.
- Если имеется контактор входной линии, контактор входной линии замыкается первым, и преобразователь переходит в стадию зарядки звена постоянного тока, ожидая готовности.
- Преобразователь запускается только после того, как перейдет в состояние готовности, в противном случае запуск невозможен.

2.2.1 Настройка

Установите функцию управления преобразователя в соответствии с фактическими требованиями преобразователя. Пример настройки показан ниже.

- Для увеличения скорости двигателя с номинальной рабочей частотой 50 Гц на 10 % необходимо установить максимальную рабочую частоту на 60 Гц.
- Если на выходе преобразователя имеются распределительные шкафы для автоматической подачи напряжения, установите для выходного автоматического выключателя значение «Yes» в конфигурации функций.
- Если вам нужно настроить дистанционное управление направление «вперед» или «назад», установите значение «Allow».

2.2.2 Проверка

- Когда двигатель находится в состоянии тестирования (механизм отсоединен от двигателя), режим пуска и уставка частоты выбираются как местное (с помощью переключателя «local/remote» преобразователя).
- Убедившись в безопасности, запустите преобразователь с помощью местного управления. Убедитесь, что двигатель вращается нормально, а на преобразователе отсутствуют аварии.
- Если управление в местном режиме не может быть выполнено (вы очкуетесь), пожалуйста, перейдите в дистанционный режиме после подтверждения того, что схема аварийного останова или устройства безопасности около двигателя работают нормально. Когда механизм подключен к двигателю, заранее примите такие же меры безопасности.

2.2.3 Подключение механизма

• Убедитесь, что вал двигателя и механизма надежно соединены.

2.2.4 Работа с номинальной нагрузкой

 Подсоедините механизм к двигателю, как и в описанной выше операции проверки, осуществляйте управление частотным преобразователем в местном или дистанционном режиме.

2.2.5 местное управление

- Аналогично проверки в местном управлении.
- Чтобы предотвратить аварийную ситуацию в случаи возникновения ошибки, обеспечьте надежность цепи аварийного останова.
- Прокрутите двигатель с механизмом на малой скорости с заданной частотой до 10 Гц.

2.2.6 Работа на номинальной скорости

- Увеличьте частоту после проверки правильности направления вращения и плавности работы на малой скорости.
- Убедитесь, что отсутствует вибрация или ненормальные шумы после изменения частоты или направления вращения.
- В случае сбоя работы, например, вибрация от несбалансированности двигателя и механизма, устраните вибрацию.

2.2.7 Подтверждение и сохранение параметров

Подтвердите параметры, которые были изменены на этапе пробной работы, и убедитесь, что измененные параметры сохранены. Выключите питание и перезапустите частотный преобразователь, чтобы еще раз проверить, надежно ли сохранены параметры.

3 Общие параметры

В этой главе описываются общие параметры преобразователя частоты.

3.1 Список параметров

| Имя параметра | Имя параметра | | | | |
|---|--------------------|--|--|--|--|
| Группа параметров: параметры управления скоростью | | | | | |
| Время разгона 1 | Время торможения 1 | | | | |

| Время разгона 2 | Время торможения 2 | | | |
|---------------------------------------|---------------------------------|--|--|--|
| Время разгона 3 | Время торможения 3 | | | |
| Частота перехода 1 | Частота перехода 2 | | | |
| Минимальная частота | Максимальная частота | | | |
| Группа параметров: параметры двигате. | ля | | | |
| Номинальное напряжение | Номинальный ток преобразователя | | | |
| преобразователя | | | | |
| Номинальное напряжение двигателя | Номинальный ток двигателя | | | |
| Ступени преобразователя | Номинальная частота двигателя | | | |
| Номинальная скорость двигателя | Пары полюсов двигателя | | | |
| Сопротивление статора двигателя | Сопротивление ротора двигателя | | | |
| Индуктивность рассеяния статора | Индуктивность рассеяния ротора | | | |
| двигателя | двигателя | | | |
| Взаимная индуктивность двигателя | Скольжение двигателя | | | |

3.2 Описание таблицы параметров

В качестве примера возьмем время ускорения 1:

| Параме | Описание | | Диапазон | Зав | Настр | Разреш | При |
|---------|------------------|---|----------|-----|-------|--------|-----|
| тр | | | | од | ойка | ения | м. |
| Время | Время, | С | 0~2000 | 100 | × | T/G | ☆ |
| разгона | необходимое | | | | | | |
| 1 | преобразователю | | | | | | |
| | для подъема от | | | | | | |
| | самой низкой | | | | | | |
| | частоты до | | | | | | |
| | переходной | | | | | | |
| | частоты 1 в | | | | | | |
| | процессе разгона | | | | | | |



1. Параметр: название параметра.

2. Описание: функция, описывающая назначение параметра

3. Единица: единица измерения параметра.

4. Диапазон: Значение параметра может быть установлено в пределах диапазона. Для параметров, которые не имеют ограниченного диапазона, фактическая регулировка должна выполняться в соответствии с условиями эксплуатации.

5. Значение заводской настройки: значение заводской настройки параметра, параметры, которые не ограничиваются заводскими настройками, необходимо отрегулировать в соответствии с условиями эксплуатации.

6. Настройка:

• : Может быть установлено во время работы

× : Невозможно установить во время работы

7. Разрешение:

С: Оператор: доступ к параметрам управления и отображения.

T: Пусконаладочный персонал: доступ к параметрам управления, отображения и настройки рабочих параметров.

J: Сервисный персонал: доступ к параметрам управления, отображения и настройки рабочих параметров.

G: Сервисный персонал с правами администратора: имеет право изменять логику управления преобразователя.

8. Примечания:

☆ : Установку и изменение параметров специальных функций можно выполнять только после того, как компания оценит условия работы при эксплуатации; в противном случае могут возникнуть непредвиденные результаты.

- 3.3 Таблица параметров
- 3.3.1 Параметры регулирования скорости

| Описание функции | Ед. | Диап | Заво | Нас | Раз | Пр |
|----------------------------|--|--|--|---|---|---|
| | | азон | д | тр. | р. | им. |
| Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| того, чтобы | | | | | | |
| преобразователь | | | | | | |
| разогнался с мин. частоты | | | | | | |
| до частоты перехода 1 в | | | | | | |
| процессе ускорения | | | | | | |
| Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| того, чтобы | | | | | | |
| преобразователь | | | | | | |
| замедлился с частоты | | | | | | |
| перехода 1 до мин. частоты | | | | | | |
| в процессе торможения | | | | | | |
| Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| того, чтобы | | | | | | |
| преобразователь | | | | | | |
| разогнался с частоты | | | | | | |
| перехода 1 на частоту | | | | | | |
| | | | | | | |
| перехода 2 в процессе | | | | | | |
| | Описание функции Время, необходимое для того, чтобы преобразователь до частоты перехода 1 в процессе ускорения Время, необходимое для того, чтобы преобразователь замедлился с частоты в процессе торможения Время, необходимое для того, чтобы в процессе торможения | Описание функции Ед. Время, необходимое для Сек того, чтобы преобразователь разогнался с мин. частоты до частоты перехода 1 в процессе ускорения Сек того, чтобы преобразователь Сек пого, чтобы преобразователь Сек амедлился с частоты в процессе торможения Сек в процессе торможения Сек преобразователь Сек амедлился с частоты в процессе торможения Сек преобразователь Сек пореобразователь Сек преобразователь Сек < | Описание функции Ед. Диап азон Время, необходимое для сек >0 того, чтобы . преобразователь . разогнался с мин. частоты . до частоты перехода 1 в . процессе ускорения . Время, необходимое для сек . преобразователь . процессе ускорения . Время, необходимое для сек . преобразователь . замедлился с частоты . в процессе торможения . Время, необходимое для сек . в процессе торможения . в процессе торможения . в процессе торможения . преобразователь . разогнался с частоты . преобразователь . разогнался с частоты . преобразователь | Описание функции Ед. Диап Заво азон д Время, необходимое для Сек >0 30 того, чтобы - - преобразователь - - - разогнался с мин. частоты - - - до частоты перехода 1 в - - - процессе ускорения Сек >0 30 того, чтобы - - - время, необходимое для Сек >0 30 того, чтобы - - - время, необходимое для Сек >0 30 перехода 1 до мин. частоты - - - в процессе торможения - - 30 того, чтобы - - - преобразователь - - 30 гого, чтобы - - - преобразователь - - - - | Описание функции Ед. Диап Заво Нас азон д тр. Время, необходимое для Сек >0 30 × гого, чтобы - - - - преобразователь - - - - - - разогнался с мин. частоты - <td< td=""><td>Описание функции Ед. Диап Заво Нас Разон время, необходимое для Сек >0 30 × Т/б пого, чтобы <t< td=""></t<></td></td<> | Описание функции Ед. Диап Заво Нас Разон время, необходимое для Сек >0 30 × Т/б пого, чтобы <t< td=""></t<> |

| Парам. | Описание функции | Ед. | Диап | Заво | Нас | Раз | Пр |
|-----------|----------------------------|-----|------|-------|-----|-----|-----|
| | | | азон | д | тр. | р. | им. |
| Время | Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| торможен | того, чтобы | | | | | | |
| ия 2 | преобразователь | | | | | | |
| | замедлился с частоты | | | | | | |
| | перехода 2 до частоты | | | | | | |
| | перехода 1 в процессе | | | | | | |
| | разгона. | | | | | | |
| Время | Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| разгона 3 | того, чтобы | | | | | | |
| | преобразователь | | | | | | |
| | разогнался с частоты | | | | | | |
| | перехода 1 до макс. | | | | | | |
| | частота в процессе разгона | | | | | | |
| Время | Время, необходимое для | Сек | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| торможен | того, чтобы | | | | | | |
| ия 3 | преобразователь | | | | | | |
| | замедлился с макс. | | | | | | |
| | частоты на частоту | | | | | | |
| | перехода 2 в процессе | | | | | | |
| | торможения | | | | | | |
| Частота | В процессе управления | Гц | >0 | 10 | × | T/G | ☆ |
| перехода | скоростью точка перехода | | | | | | |
| 1 | частоты 1, в которой | | | | | | |
| | изменяется время разгона | | | | | | |
| | и торможения | | | | | | |

| Парам. | Описание функции | Ед. | Диап | Заво | Hac | Раз | Пр |
|--------------|--|------|------------------------|--------------------------|------------------------|------|-----|
| | | | азон | д | тр. | р. | им. |
| Частота | В процессе управления | Гц | >0 | 30 | × | T/G | ☆ |
| перехода | скоростью точка перехода | | | | | | |
| 2 | частоты 2, в которой | | | | | | |
| | изменяется время разгона | | | | | | |
| | и торможения | | | | | | |
| Минимал | Минимальная заданная | Гц | 0~50 | 10 | × | T/G | ☆ |
| ьная | частота в режиме | | | | | | |
| частота | регулирования частоты | | | | | | |
| Максима | Максимальная частота | Гц | >0 | 50 | × | T/G | ☆ |
| льная | заданная частота в | | | | | | |
| частота | режиме регулирования | | | | | | |
| | частоты | | | | | | |
| | Hz 🗼 | | | | | | |
| Ma | ax. frequency | | | | | | |
| Transition | n frequency 2 | | | 2 | | | |
| Transition | n frequency 1 | | | - 2 | | | |
| | | | | | \backslash | | |
| 2 2 <i>1</i> | | | | | \backslash | | |
| 3.3.4 | Acceleration Acceleration Acceleration time 1 time 2 time 3 | | Deceleration time 3 | n Deceleration time 2 | Deceleration time 1 | S | |
| Парам. | Описание функции | | Ед. Ди | апа З | аво | Наст | Раз |
| | | | 30 | н д | 1 | р. | р. |
| Номинальн | юе Номинальное вхо | дное | кВ 10 | 000 × | | T/G | ☆ |
| напряжени | ие напряжение | | | | | | |
| преобразон | зателя преобразователя | | | | | | |
| Номинальн | ный Номинальный вхо | цной | A 50 | × | | T/G | ☆ |
| ток | ток преобразовател | я | | | | | |
| преобразон | зателя | | | | | | |

| Номинальное | Номинальное рабочее | е кВ | 10000 | × | T/G | ☆ |
|-----------------|------------------------|-------|-------|---|---------|---|
| напряжение | напряжение двигателя | | | | | |
| двигателя | | | | | | |
| Номинальный | Номинальный рабочий | ń A | 50 | × | T/G | ☆ |
| ток двигателя | ток двигателя | | | | | |
| Количество | Количество ступеней | й Шт | 8 | × | T/G | ☆ |
| ступеней | преобразователя | | | | , | |
| преобразователя | | | | | | |
| Номинальная | Номинальная частот | а Гтт | 50 | × | T/G | |
| частота | лвигателя | | 50 | ~ | 1/0 | A |
| лвигателя | 42m ar 0m | | | | | |
| ····· | | | | | | |
| Номинальные | Номинальные обороть | 1 06/ | 1000 | × | T/G | ☆ |
| обороты | двигателя | МИН | | | | |
| двигателя | | | | | | |
| Количество пар | Количество пар полюсов | з Шт | 4 | × | T/G | ☆ |
| полюсов | двигателя | | | | | |
| двигателя | | | | | | |
| Сопротивление | Сопротивление статора | a O/e | 0.005 | × | T/G | ☆ |
| статора | двигателя | | | | | |
| двигателя | | | | | | |
| Сопротивление | Сопротивление статора | a O/e | 0.005 | × | T/G | ☆ |
| статора | двигателя | | | | | |
| двигателя | | | | | | |
| Индуктивность | Значение | O/e | 0.11 | × | T/G | ☆ |
| рассеяния | индуктивности | | | | | |
| статора | рассеяния статора | a | | | | |
| двигателя | двигателя | | | | | |
| Индуктивность | Значение | O/e | 0.12 | × | T/G | ☆ |
| рассеяния | индуктивности | | | | | |

| ротора | рассеяния | ротора | | | | | |
|---------------|------------|------------|-----|-------|---|-----|---|
| двигателя | двигателя | | | | | | |
| Взаимная | Значение | взаимной | O/e | 2.7 | × | T/G | ☆ |
| индуктивность | индуктивно | ОСТИ | | | | | |
| двигателя | двигателя | | | | | | |
| Скольжение | Значение | скольжения | O/e | 0.005 | × | T/G | ☆ |
| двигателя | двигателя | | | | | | |

4 Диагностика и устранение неисправностей

4.1 Поиск неисправности

Если преобразователь останавливается из-за неисправности, проверьте неисправность следующими способами:

- Просмотр описания неисправности в архиве окна управления н панели оператора.
- Проверьте причину неисправности силового модуля по индикаторам на плате блока.
- Информацию о неисправности также можно экспортировать на флеш накопитель.

4.2 Инструкции по устранению неполадок

Преобразователь обладает многим количеством различных защитных функций для защиты оборудования от повреждения в нештатной ситуации. Информация о неисправности преобразователя будет отображаться на панели управления шкафа управления.

Когда преобразователь находится в состоянии аварии, все управляющие импульсы IGBT блоков блокируются, двигатель обесточивается и останавливается на выбеге, журнал неисправностей сохраняется и отображается на панели оператора.

В случае отказа преобразователя попросите оператора записать входное напряжение, напряжение на стороне звена постоянного тока, выходное напряжение, выходной ток и информацию об аварии, время неисправности, а также провести предварительный анализ с помощью графиков, формирующихся при возникновении неисправности.

4.3 Неисправности, причины аварий и меры по их устранению

Табл. 4-1 – Таблица неисправностей

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|-------------------------|--------------------------|
| Перенапряж | Ава | Действующее значение | 1. Устраните факторы, |
| ение 1 | рия | входного напряжения | вызывающие высокое |
| уровня | | преобразователя | напряжение на входе. |
| | | превышает установленное | 2. Проверьте датчик |
| | | значение | напряжения и его |
| Перенапряж | Ава | Действующее значение | подключение. |
| ение 2 | рия | входного напряжения | 3. Проверьте коэффициент |
| уровня | | преобразователя | датчика, настройки |
| | | превышает установленное | параметров уровня |
| | | значение | перенапряжения. |
| Перенапряж | Ава | Действующее значение | 4. Замените аналоговую |
| ение 3 | рия | входного напряжения | плату и плату ЦП. |
| уровня | | преобразователя | |
| | | превышает установленное | |
| | | значение | |
| Импульсное | Ава | Действующее значение | |
| перенапряж | рия | входного напряжения | |
| ение | | преобразователя | |
| | | превышает установленное | |
| | | значение | |
| Пониженно | Ава | Действующее значение | 1. Устраните факторы, |
| е | рия | входного напряжения | вызывающие низкое |
| напряжение | | преобразователя ниже | напряжение на входе. |
| 1 уровня | | установленного значения | |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|-------------------------|---------------------------|
| Пониженно | Ава | Действующее значение | 2. Проверьте датчик |
| e | рия | входного напряжения | напряжения и его |
| напряжение | | преобразователя ниже | подключение. |
| 2 уровня | | установленного значения | 3. Проверьте коэффициент |
| Пониженно | Ош | Действующее значение | датчика, настройки |
| e | ибк | входного напряжения | параметров уровня |
| напряжение | a | преобразователя ниже | пониженного напряжения. |
| 3 уровня | | установленного значения | 4. Замените аналоговую |
| | | | плату и плату ЦП. |
| Дисбаланс | Ош | Программное обеспечение | 1. Проверьте датчик и его |
| напряжения | ибк | определяет превышение | подключение. |
| | а | установленного значения | 2. Проверьте, |
| | | трехфазной асимметрии | сбалансировано ли |
| | | входного (линейного) | трехфазное напряжение от |
| | | напряжения | сети. |
| | | преобразователя. | 3. Проверьте настройки |
| | | | дисбаланса |
| Потеря | Ош | Отсутствие входной фазы | 1. Проверьте датчик и его |
| входной | ибк | силового напряжения | подключение. |
| фазы | а | | 2. Проверить, |
| | | | действительно ли нет |
| | | | обрыва входной фазы |
| | | | 3. Проверьте настройки |
| | | | дисбаланса |
| Заземление | Ава | Программное обеспечение | Обычно связано с |
| | рия | обнаруживает замыкание | заземлением входной фазы |
| | | на «землю» | найдите заземленную фазу, |
| | | | устраните эту проблему. |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|---|------------|---|---|
| Перегрузка | Ава | Ток двигателя превышает | 1. Если нагрузка слишком |
| по току 1-го | рия | установленное значение и | велика, уменьшите |
| уровня | | время защиты | нагрузку |
| Перегрузка | Ава | Ток двигателя превышает | 2. Проверьте датчик тока и его подключение. |
| | рия | рремя защиты | 2 Проверьте настройки |
| уровня | | время защиты | коэффициента датчика тока |
| Перегрузка | Ош | Ток двигателя превышает | и уровень перегрузки по |
| по току 3-го | ибк | установленное значение и | току. |
| Мгновенная | а Ош | Ток двигателя превышает | 4. Проверьте кабели от выхода преобразователя до |
| перегрузка | ибк | установленное значение и | двигателя. |
| по току | a | время защиты | 5. Замените аналоговую |
| | | | плату, плату ШИМ, плату |
| | | | ЦП. |
| Трехфазный | Ош | Кабель двигателя не | 1. Проверьте датчик и его |
| дисбаланс | ибк | подключен к | подключение. |
| тока | а | преобразователю | 2. Проверьте кабель |
| двигателя | | Датчик тока поврежден | двигателя. |
| | | Выходное напряжение не | 3. Проверьте настройку |
| | | сбалансировано | дисбаланса |
| | | | |
| | | | 4. Замените аналоговую |
| | | | 4. Замените аналоговую плату, шинную плату, |
| | | | Замените аналоговую плату, шинную плату, плату ЦП. |
| Сигнализац | Ава | Температура сердечника | 4. Замените аналоговую плату, шинную плату, плату, плату, 1. Проверьте, нормально ли |
| Сигнализац ия | Ава рия | Температура сердечника трансформатора | 4. Замените аналоговую плату, шиную плату, плату, плату, плату, 1. Проверьте, нормально ли работает вентилятор |
| Сигнализац ия перегрева | Ава рия | Температура сердечника трансформатора превышает температуру | 4. Замените аналоговую плату, шиную плату, плату, плату, плату, 1. Проверьте, нормально ли работает вентилятор охлаждения. |
| Сигнализац ия перегрева трансформа | Ава рия | Температура сердечника трансформатора превышает температуру аварийного перегрева | 4. Замените аналоговую плату, шиную плату, плату, плату, плату, плату ЦП. 1. Проверьте, нормально ли работает вентилятор охлаждения. |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|--------------------------|------------------------------|
| Ошибка | Ош | Температура железного | 2. Проверьте, не слишком |
| перегрева | ибк | сердечника | ли высока температура |
| трансформа | a | трансформатора | окружающей среды. |
| тора | | превышает температуру | 3. Проверьте, не работает ли |
| | | неисправности | он с перегрузом. |
| | | | 4. Проверьте правильность |
| | | | настройки параметров |
| | | | температуры. |
| Ошибка | Ош | Сбой связи между панелью | 1. Проверьте интерфейсный |
| связи с | ибк | оператора и ЦП | кабель Modbus. |
| панелью | a | | 2. Проверьте правильность |
| управления | | | и надежность подключения |
| | | | порта RS485. |
| | | | 3. Сбросьте |
| | | | коммуникационную плату |
| | | | или ЦП. |
| | | | 4. Замените плату ЦП |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|--------------|-----|-------------------------|----------------------------|
| Ошибка | Ош | Когда контактор | 1. Откройте заднюю крышку |
| контактора | ибк | размыкается и | вспомогательного контакта |
| | a | замыкается, сигнал | контактора и проверьте, |
| | | обратной связи | замыкается ли он при |
| | | отсутствует; или реле | включенном контакторе. |
| | | (контактор) поврежден и | 2. Замените контактор |
| | | контактор залип | 3. Проверьте модуль |
| | | | питания и предохранитель |
| | | | и замените компоненты, |
| | | | если они повреждены. |
| | | | 4. Проверьте источник |
| | | | питания 220 В, |
| | | | предохранитель 220 В и |
| | | | замените компоненты, если |
| | | | они повреждены. |
| Неисправно | Ава | Если рабочий ток | 1. Проверьте, находится ли |
| сть верхнего | рия | вентилятора слишком | ручка указателя настройки |
| вентилятор | или | высок, тепловое реле | теплового реле выше 1,8 А, |
| а шкафа | неи | сработает, чтобы подать | если нет, отрегулируйте ее |
| | спр | сигнал аварии; если ток | до значения выше 1,8 А. |
| | авн | продолжает превышать | 2. Проверьте правильность |
| | ОСТ | установленное значение | настроек параметров |
| | Ь | по времени, будет | защиты. |
| | | сообщено об ошибке | 3. Проверьте, не |
| | | | заблокирован ли или не |
| | | | поврежден ли |
| | | | охлаждающий вентилятор. |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|-------------|-----|-------------------------|----------------------------|
| Напряжени | Ош | Напряжение звена | 1. Входное напряжение |
| е звена | ибк | постоянного тока не | управления слишком |
| постоянного | a | достигает значения | низкое, необходимо |
| тока не | | предварительной зарядки | использовать стандартный |
| достигает | | | источник питания 380 В. |
| номинально | | | 2. Блок питания поврежден, |
| го значения | | | замените блок питания. |
| | | | 3. Значение |
| | | | предварительного заряда |
| | | | установлено неправильно |
| Ошибка | Ош | Плата управления | 1. Проверьте, горит ли |
| связи | ибк | силового модуля без | индикатор блока питания |
| между | a | питания | на силовом модуле. |
| силовым | | Повреждение | 2. Замените силовой блок |
| модулем и | | оптоволоконного кабеля | или плату управления |
| контроллер | | | силовым модулем. |
| ОМ | | | 3. Замените плату ШИМ |
| | | | 4. Проверьте |
| | | | предохранитель |
| | | | 5. Проверьте диоды, и |
| | | | замените поврежденный |
| | | | компонент. |
| | | | 6. Проверьте, плотно ли |
| | | | вставлен разъем |
| | | | оптического волокна |
| | | | 7. Не повреждено ли |
| | | | оптическое волокно, |
| | | | замените при повреждении |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|-------------|-----|-------------------------|----------------------------|
| Ошибка | Ош | Эта неисправность | 1. Устранить |
| силового | ибк | возникает при любой | соответствующую |
| блока | a | неисправности силового | неисправность. Как |
| | | модуля, и вместе с ней | правило, эта ошибка |
| | | появится | появляется не одна, а |
| | | соответствующая | сопровождается |
| | | подробная информация о | определенной ошибкой. |
| | | неисправности. | 2. Если нет другой |
| | | | неисправности силового |
| | | | блока, обратитесь к |
| | | | производителю. |
| Ошибка | Ош | Короткое замыкание IGBT | 1. Скачки напряжения и |
| модуля IGBT | ибк | Обрыв цепи | тока |
| | а | Неисправность драйвера | 2. Перегрузка по току |
| | | | 3. Замените блок питания |
| | | | или плату управления |
| | | | силовым модулем. |
| | | | 3. Проверьте, надежно ли |
| | | | подсоединено питание. |
| | | | 4. Замените модуль IGBT. |
| Перегрев | Ош | Перегрев радиатора | 1. Очистить воздухопровод |
| агрегата | ибк | | 2. Проверьте, исправен ли |
| | а | | охлаждающий вентилятор. |
| | | | 3. Замените силовой модуль |
| | | | или плату управления. |
| | | | 4. Замените термодатчик |
| | | | 5. Устранение проблем с |
| | | | помехами в системе |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|--------------------------|----------------------------|
| Слишком | Ош | Напряжение звена | 1. Замените силовой блок |
| низкое | ибк | постоянного тока | или плату управления. |
| напряжение | a | устройства ниже значения | 2. Проверьте |
| силового | | защиты от пониженного | предохранитель |
| модуля | | напряжения. | 3. Проверьте диод. |
| | | | 3. Проверьте соединение |
| | | | между входом питания и |
| | | | силовым модулем |
| | | | (втычные контакты). |
| | | | 4. Проверьте, входное |
| | | | напряжение. |
| Силовой | Ош | Напряжение звена | 1. Проверьте кривую V/F, |
| модуль | ибк | постоянного тока в | время разгона, настройки |
| превышени | a | силовом модуле | параметров времени |
| e | | превышает значение | торможения. |
| напряжения | | защиты от повышенного | 2. Проверьте, не слишком |
| | | напряжения. | ли высокое входное |
| | | Часто возникает из-за | напряжение. |
| | | слишком быстрого темпа | 3. Замените силовой модуль |
| | | или неконтролируемого | или плату управления. |
| | | рекуперативного | |
| | | торможения | |
| Преобразов | Ош | Входное напряжение ниже | 1. Проверьте питающую |
| атель – | ибк | установленного значения | сеть и убедитесь, что |
| отсутствие | a | | выключатель напряжения |
| напряжения | | | включен. |
| во время | | | 2. Проверьте, не поврежден |
| работы | | | ли датчик напряжения. |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|-------------|-----|---------------------------|---------------------------|
| Силовой | Ош | Когда напряжение в звене | 1. Проверьте силовой |
| модуль – | ибк | постоянного тока силового | модуль и плату управления |
| отсутствие | a | модуля ниже | 2. Проверьте диод |
| напряжения | | установленного значения | |
| во время | | | |
| работы | | | |
| Дверь | Ава | Дверь шкафа | 1. Проверьте, закрыты ли |
| шкафа | рия | преобразователя открыта | дверь шкафа. |
| открыта | | | 2. Проверьте правильность |
| | | | подключения геркона |
| Потеря | Ава | Некоторые аналоговые | 1. Проверьте, затянут ли |
| опорного | рия | входные сигналы не | кабель соответствующего |
| аналогового | | читаются | входа |
| сигнала | | | Убедитесь, что сигнал |
| | | | подается на вход |
| | | | преобразователя. |
| | | | 2. Плата АЦП повреждена |
| Неисправно | Ош | Сбой связи между ЦП и | 1. Проверьте |
| сть платы | ибк | коммуникационной | коммуникационную плату |
| коммуника | а | платой | 2. Плата вставлена |
| ции | | | неплотно |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|-------------------------|----------------------------|
| Дистанцион | Ош | Низкий уровень входного | 1. Проверьте цепь, |
| ная | ибк | сигнала дистанционного | дистанционного |
| аварийная | a | аварийного останова на | аварийного останов. |
| остановка | | дискретном входе | 2. Проверьте подключение |
| | | преобразователя | сигнала аварийной |
| | | | остановки. |
| | | | 3. Повреждено входное реле |
| | | | преобразователя частоты. |
| | | | 4. Цифровая плата или |
| | | | плата ЦП повреждены. |
| Блокировка | Ош | Ошибка ШИМ | 1. Неверно указан номер |
| ШИМ | ибк | | серии преобразователя |
| | a | | 2. Отказ силового блока |
| Настройки | Ош | Значения обратной связи | 1. Плата ШИМ повреждена |
| платы ШИМ | ибк | ЦП и ШИМ несовместимы | 2. Вспомогательная плата |
| и платы ЦП | а | | неисправна |
| несовмести | | | 3. Плата ЦП вышла из строя |
| МЫ | | | или повреждена |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|-----------|-----|--------------------------|----------------------------|
| Потеря | Ава | Когда сигнал датчика | 1. Проверьте, правильно ли |
| сигнала | рия | скорости отсутствует | установлено количество |
| датчика | или | дольше установленного | импульсов датчика |
| скорости | неи | значения, будет сообщено | скорости. |
| | спр | об аварийном сигнале или | 2. Проверьте, правильно ли |
| | авн | неисправности. | подключен датчик |
| | ОСТ | | скорости. |
| | Ь | | 3.В датчике скорости не |
| | | | подключено питание 15В. |
| | | | 4. Замените цифровую |
| | | | плату или плату ЦП. |
| | | | 5. Выберите тип датчика |
| | | | скорости, запустите режим |
| | | | V/F или поверните |
| | | | ротор/датчик скорости, |
| | | | чтобы проверить датчик |
| | | | скорости |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|--------------------------|---------------------------|
| Превышени | Ош | Разница между заданной | 1. Неправильно заданы |
| е скорости | ибк | частотой двигателя и | параметры ПИД- |
| | a | фактической частотой | регулятора. |
| | | превышает установленное | 2. Во время работы в |
| | | значение; | многодвигательном |
| | | Сигнал датчика скорости | режиме датчик скорости |
| | | определяется | установлен не на ведущем |
| | | неправильно | валу или не подключен. |
| | | | 3. Номинальная скорость |
| | | | двигателя не задана |
| | | | 4. При использовании |
| | | | датчика скорости |
| | | | необходимо проверить |
| | | | кабель датчика скорости. |
| Ошибка | Ава | Неисправности или | 1. Проверьте линию |
| контактора | рия | аварийные сигналы, такие | управления контактором |
| байпаса | или | как байпасный контактор, | байпаса и убедитесь, что |
| | неи | обход силового модуля, | она исправна. |
| | спр | превышение | 2. Проверьте плату ввода |
| | авн | максимального | байпаса. |
| | ОСТ | количества | 3. Проверьте правильность |
| | Ь | байпасированных силовых | подключения между |
| | | модулей, несоответствие | байпасом и двигателем. |
| | | между включением | 4. Проверьте настройку |
| | | байпаса и платой | байпасного контактора |
| | | управления, байпас не | 5. Обновите плату и |
| | | готов и т. д. | программу ЦП. |
| | | | 6. Замените |
| | | | оптоволоконную связь |
| | | | |

| Индикация | Тип | Причина неисправности | Решение |
|------------|-----|-------------------------|----------------------------|
| Ошибка | Ош | Когда источник питания | 1. Проверьте цепь входного |
| управления | ибк | управления | реле неисправности |
| питанием | а | преобразователя | управляющей |
| | | отключен, и фаза | электрической |
| | | отсутствует, может быть | сигнализации. |
| | | сообщено об ошибке. | 2. Проверьте цепь питания |
| | | | системы управления. |

4.4 Сбои на стороне заказчика

4.4.1 Проблемы с питанием

- Напряжение питания или входное напряжение слишком низкое.
- При использовании метода предварительной зарядки последовательность фаз низкого и высокого напряжения не соответствуют.

4.4.2 Неправильная эксплуатация

- Заказчик не следовал надлежащим инструкциям по эксплуатации преобразователя.
- При пуске или работе могут возникать такие ситуации, как удержание тормоза для предотвращения запуска двигателя в режиме преобразования частоты или ненормальное увеличение нагрузки преобразователя частоты.

4.4.3 Факторы окружающей среды

- Силовой трансформатор или силовой модуль перегрелись из-за неблагоприятных факторов окружающей среды, таких как превышение температуры или отсутствие вентиляции.
- Мощные электромагнитные и другие помехи от других потребителей влияют или даже блокируют работу преобразователя по интерфейсу.
- Состояние заземления неудовлетворительное, и на шине заземления есть вынос потенциала или наводки.